

# МОДЕЛИ ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ ДВУХ ВИДОВ



Г.Ю.Ризниченко

119992 Москва, Ленинские горы, Московский  
государственный университет им. М.В.Ломоносова,  
Биологический ф-т, каф. Биофизики, тел (495)9390289;  
Факс (495)9391115; E-mail: [riznich@biophys.msu.ru](mailto:riznich@biophys.msu.ru)



## План лекции

- *Обобщенные модели взаимодействия видов.*
- *Модель Колмогорова.*
- *Модель взаимодействия двух видов насекомых Макартура.*
- *Параметрический и фазовые портреты системы Базыкина.*

# Модель А.Н.Колмогорова (1935);

Колмогоров А.Н. Качественное изучение математических моделей динамики популяций. // Проблемы кибернетики. М., 1972, Вып.5.

$$\frac{dx}{dt} = k_1(x)x - L(x)y,$$

$$\frac{dy}{dt} = k_2(x)y.$$



**Андрей Николаевич Колмогоров (1903-1987)**

великий советский математик, один из основоположников современной теории вероятностей. Им получены фундаментальные результаты в топологии, математической логике, теории турбулентности, теории сложности алгоритмов и ряде других областей математики и её приложений. Много сделал для математического образования и популяризации математики.

# Предположения в модели Колмогорова

$$\frac{dx}{dt} = k_1(x)x - L(x)y,$$
$$\frac{dy}{dt} = k_2(x)y.$$

- 1) Хищники не взаимодействуют друг с другом, т.е. коэффициент размножения хищников  $k_2$  и число жертв  $L$ , истребляемых в единицу времени одним хищником, не зависит от  $y$ .
- 2) Прирост числа жертв при наличии хищников равен приросту в отсутствие хищников минус число жертв, истребляемых хищниками. Функции  $k_1(x)$ ,  $k_2(x)$ ,  $L(x)$ , - непрерывны и определены на положительной полуоси  $x, y \geq 0$ .

# Предположения в модели Колмогорова (2)

$$\frac{dx}{dt} = k_1(x)x - L(x)y,$$

$$\frac{dy}{dt} = k_2(x)y.$$

3)  $dk_1/dx < 0$ . Это означает, что коэффициент размножения жертв в отсутствие хищника монотонно убывает с возрастанием численности жертв, что отражает ограниченность пищевых и иных ресурсов.

4)  $dk_2/dx > 0$ ,  $k_2(0) < 0 < k_2(\infty)$ .

С ростом численности жертв коэффициент размножения хищников монотонно возрастает, переходя от отрицательных значений, (когда нечего есть) к положительным.

5) Число жертв, истребляемых одним хищником в единицу времени  $L(x) > 0$  при  $x > 0$ ;  $L(0) = 0$ .

# Стационарные решения в модели Колмогорова

$$\frac{dx}{dt} = k_1(x)x - L(x)y,$$

$$\frac{dy}{dt} = k_2(x)y.$$

(1).  $\bar{x}=0; \bar{y}=0.$

Начало координат при любых значениях параметров представляет собой седло

(2).  $\bar{x}=A, \bar{y}=0.$

$A$  определяется из уравнения:

$$k_1(A)=0.$$

Стационарное решение (2) - седло, если  $B < A$

$B$  определяется из уравнения  $k_2(B)=0$

если  $B > A$ , (2) - устойчивый узел.

## Стационарные решения в модели Колмогорова (2)

$$\frac{dx}{dt} = k_1(x)x - L(x)y,$$

$$\frac{dy}{dt} = k_2(x)y.$$

$$(3). \quad \bar{x}=B, \quad \bar{y}=C.$$

Величина  $C$  определяется из уравнений:

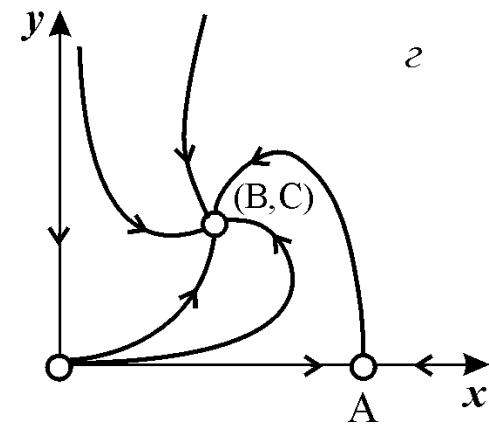
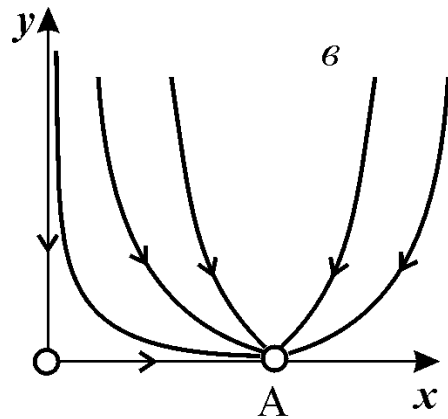
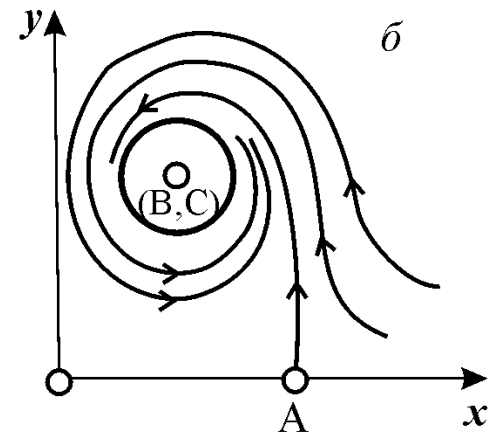
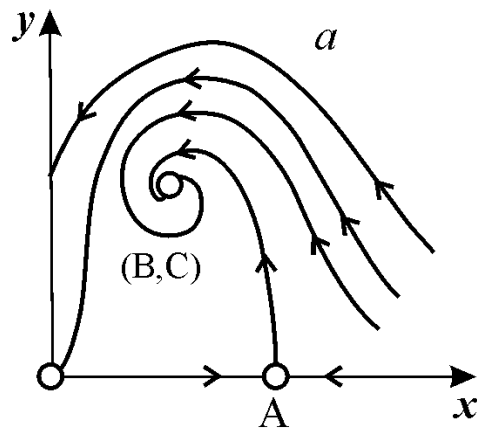
$$k_2(B) = 0; \quad k_1(B)B - L(B)C = 0$$

Точка (3) – фокус или узел, устойчивость которых зависит от знака величины  $\sigma$

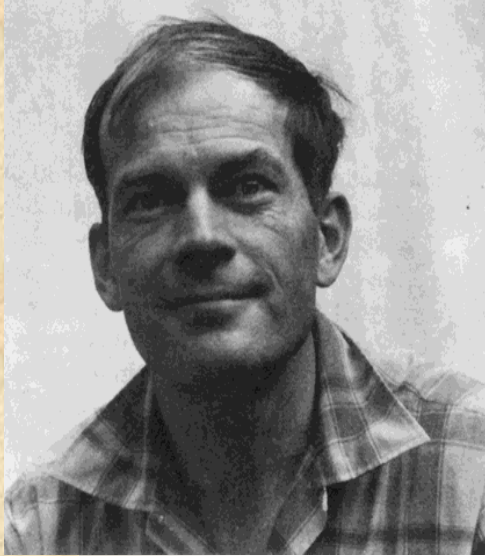
$$\sigma^2 = -k_1(B) - k_1(B)B + L(B)C.$$

Если  $\sigma > 0$ , точка устойчива, если  $\sigma < 0$  – точка неустойчива, и вокруг нее могут существовать предельные циклы

# Фазовые портреты в модели Колмогорова





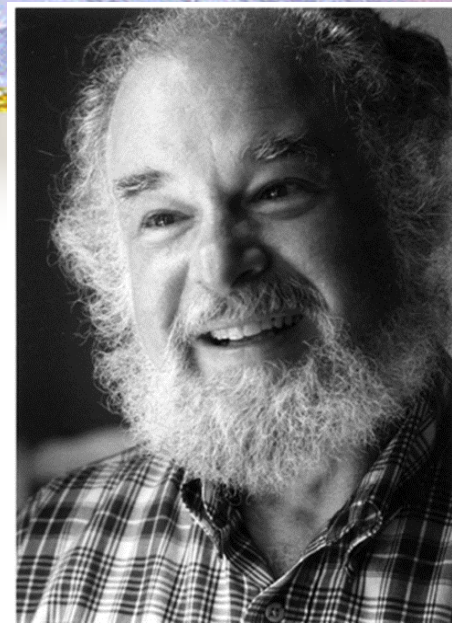


**МакА́ртур  
Роберт**  
(MacArthur Robert,  
1930-1972)

Американский  
биолог, эколог.  
Работы по  
динамике  
популяций и  
разнообразию  
экологических  
сообществ

## Модель Розенцвейга- Макартура (1965)

$$\frac{dx}{dt} = f(x) - \Phi(x, y),$$
$$\frac{dy}{dt} = -ey + k\Phi(x, y),$$



**Розенцвэйг  
Майкл Л.**  
(Rosenzweig  
Michael L.)

Профессор.  
Университета  
Аризона, США  
основатель и  
главный редактор  
журнала  
“Evolutionary  
Ecology” (с 1986)



**Модель взаимодействия двух видов насекомых**  
**MacArthur R. Graphycal analysis of ecological systems//**  
**Division of biology report Perinceton University. 1971**

$$\frac{dx}{dt} = x(k_1 - k_2x - x^2 + k_3y - k_4xy - y^2),$$

$$\frac{dy}{dt} = y(k_5 - k_6y - k_7x + k_8xy + k_9x^2)$$

$$\frac{dx}{dt} = f(x) - \Phi(x, y),$$

$$\frac{dy}{dt} = -ey + k\Phi(x, y),$$

Модель  
взаимодействия  
двух видов  
Макартура

$$\frac{dx}{dt} = x(k_1 - k_2x - x^2 + k_3y - k_4xy - y^2),$$

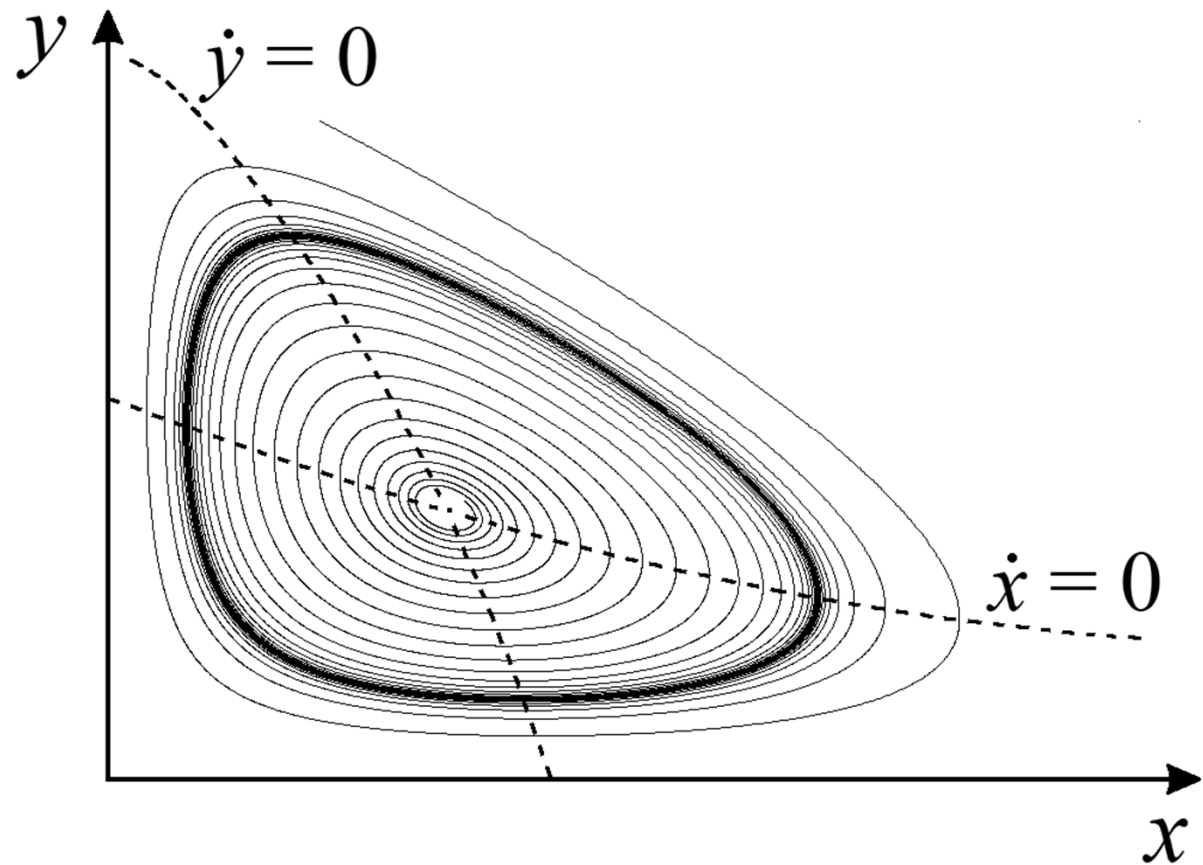
$$\frac{dy}{dt} = y(k_5 - k_6y - k_7x + k_8xy + k_9x^2)$$

Первое уравнение. Насекомые вида  $x$  поедают личинок вида  $y$  (член  $+ k_3y$ ), но взрослые особи вида  $y$  поедают личинок вида  $x$  при условии высокой численности видов  $x$  или  $y$  или обоих видов (члены  $- k_4 xy$ ,  $- y^2$ ). При малых  $x$  смертность вида  $x$  выше, чем его естественный прирост:

( $k_1 - k_2x - x^2 < 0$  при малых  $x$ ).

Во втором уравнении член  $k_5$  отражает естественный прирост вида  $y$ ;  $-k_6y$  — самоограничение этого вида,  $-k_7x$  — поедание личинок вида  $y$  насекомыми вида  $x$ ,  $k_8xy$ ,  $k_9x^2$  — прирост биомассы вида  $y$  за счет поедания взрослыми насекомыми вида  $y$  личинок вида  $x$ .

Фазовый  
портрет  
модели  
Макартура



Значения параметров:  $k_1 = 9$ ,  $k_2 = 5$ ,  $k_3 = 11$ ,  
 $k_4 = 1$ ,  $k_5 = 7$ ,  $k_6 = 4$ ,  $k_7 = 8$ ,  $k_8 = 2$



## А.Д. БАЗЫКИН

Биофизика взаимодействующих  
популяций. М., Наука, 1985;

Нелинейная динамика  
взаимодействующих

популяций. М., ИКИ, 2003

Александр Дмитриевич

Базыкин

1940-1954

Российский биолог и  
биофизик

Работы по динамике  
популяций

$$\frac{dx}{dt} = Ax - \frac{Bxy}{1 + px} - Ex^2,$$

$$\frac{dy}{dt} = -Cy + \frac{Dxy}{1 + px} - My^2.$$

# Модель Базыкина в безразмерных переменных

$$x \rightarrow (A/D)x; \quad y \rightarrow (A/D)y; \quad t \rightarrow (1/A)t; \quad \gamma = c/A;$$
$$\alpha = PD/A; \quad \varepsilon = E/D; \quad \mu = M/B$$

$$\frac{dx}{dt} = x - \frac{xy}{1 + \alpha x} - \varepsilon x^2,$$

$$\frac{dy}{dt} = -\gamma y + \frac{xy}{1 + \alpha x} - \mu y^2$$

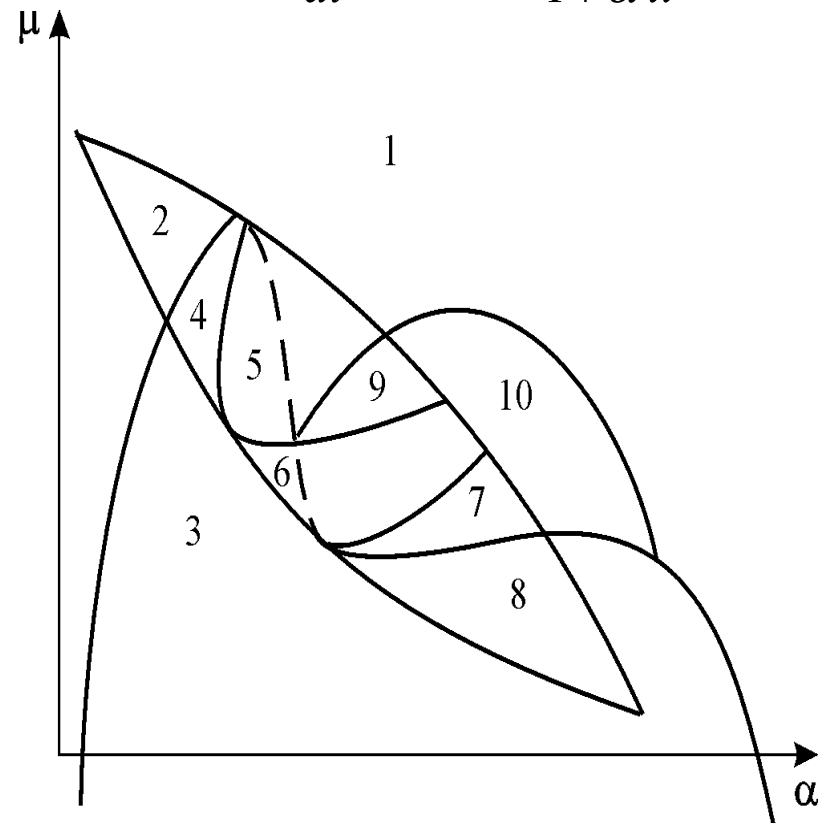
# Параметрический портрет системы Базыкина при фиксированных $\gamma$ и малых $\varepsilon$

$$\frac{dx}{dt} = x - \frac{xy}{1 + \alpha x} - \varepsilon x^2,$$

$$\frac{dy}{dt} = -\gamma y + \frac{xy}{1 + \alpha x} - \mu y^2$$

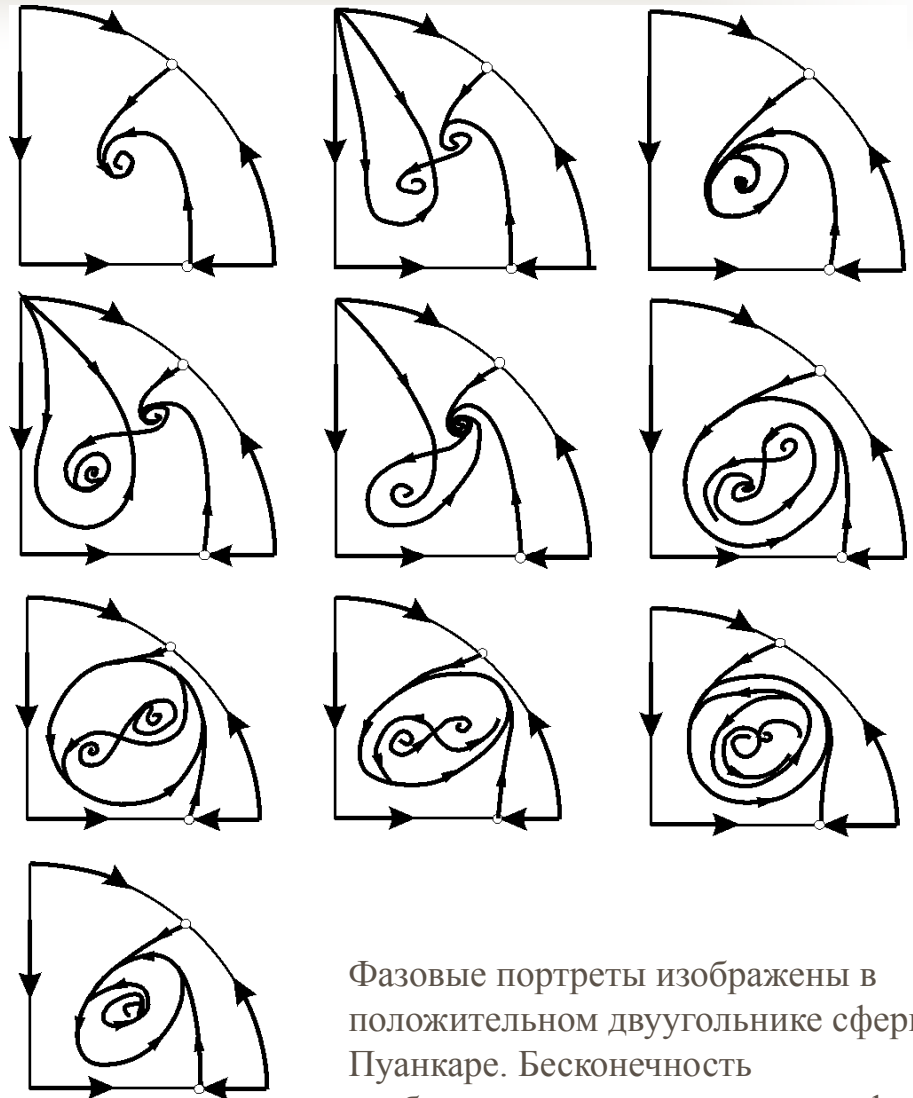
В системе возможны:

- 1) одно устойчивое равновесие (области 1 и 5);
- 2) один устойчивый предельный цикл (области 3 и 8);
- 3) два устойчивых равновесия (область 2)
- 4) устойчивый предельный цикл и неустойчивое равновесие внутри него (области 6, 7, 9, 10)
- 5) устойчивый предельный цикл и устойчивое равновесие вне его (область 4).



Набор фазовых  
портретов  
системы  
возможных в  
конечной части  
первого квадранта  
и  
соответствующих  
областям 1 - 10  
параметрического  
портрета

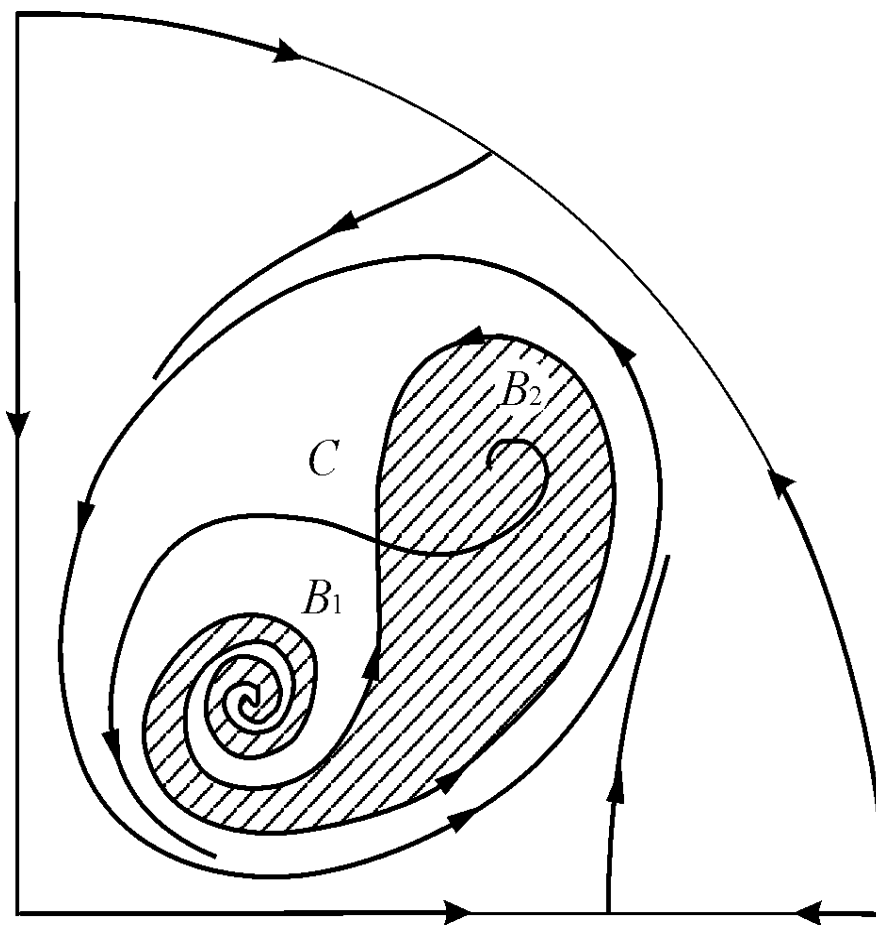
(Базыкин, 1985)



Фазовые портреты изображены в  
положительном двуугольнике сферы  
Пуанкаре. Бесконечность  
отображается на внутренность сферы  
конечного радиуса



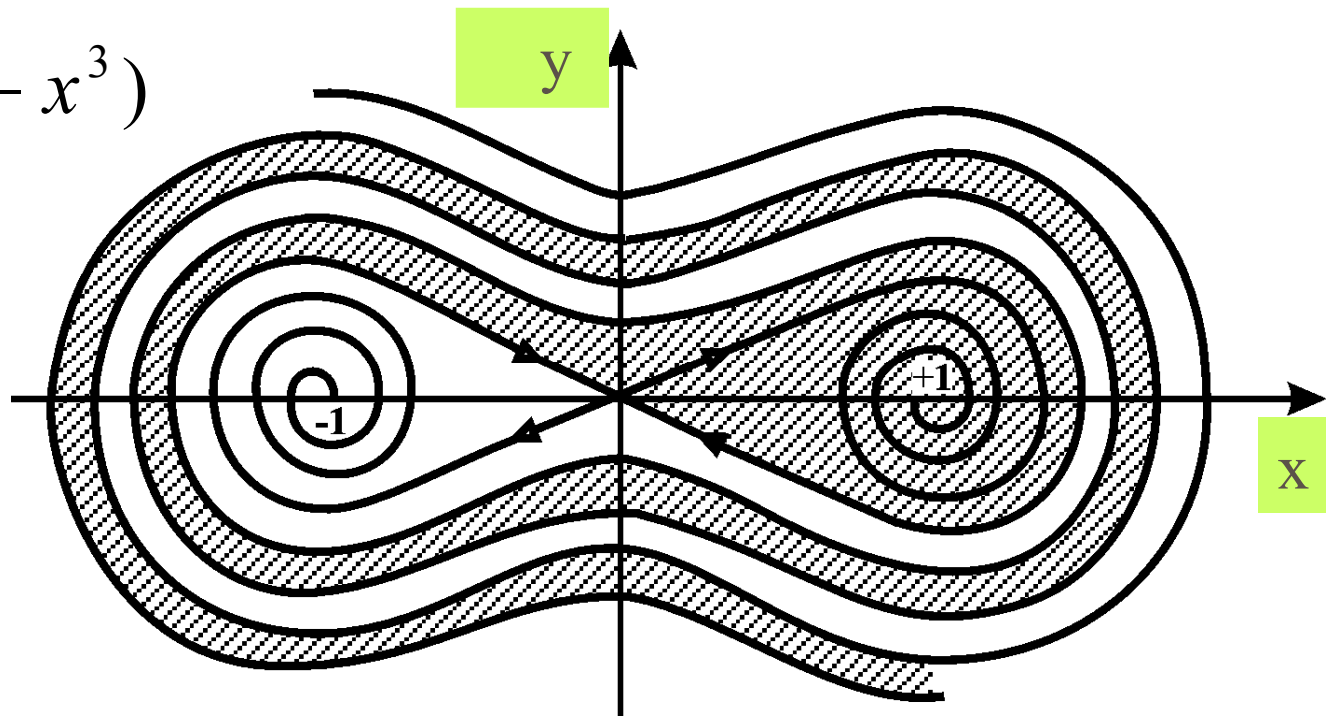
Фазовый портрет системы для параметрической области 6. Область притяжения  $B_2$  заштрихована



Фазовый портрет «слоистой» системы: “шарик в ложбине с двумя лунками”. Темным обозначена область притяжения стационарного состояния (+1)  
(Д.С.Чернавский)

$$\frac{dx}{dt} = y,$$

$$\frac{dy}{dt} = -ay + b(x - x^3)$$





# Литература

**Колмогоров А.Н. Качественное изучение математических моделей динамики популяций. // Проблемы кибернетики. М., 1972, Вып.5.**

**MacArthur R. Graphical analysis of ecological systems// Division of biology report Perinceton University. 1971**

**А.Д.Базыкин “Биофизика взаимодействующих популяций”. М., Наука, 1985.**

**A.D.Bazykin. Nonlinear Dynamics of Interacting Populations. World Sci. Publ. 1998**

**V.Volterra. Lecons sur la theorie mathematique de la lutte pour la vie. Paris, 1931**

**В.Вольтерра: «Математическая теория борьбы за существование». М.. Наука, 1976**

**Gause G.F. The struggle for existence. Baltimore, 1934.**

**Г.Ф.Гаузе. Борьба за существование. М-Ижевск, 2002**

# Моделирование микробных популяций

**Галина Юрьевна Ризниченко**

119992 Москва ГСП-2, Ленинские горы,  
Московский государственный университет им.  
М.В.Ломоносова, Биологический ф-т, каф.  
Биофизики, к.119

тел (495)9390289; Факс (495)9391115;

E-mail: [riznich@biophys.msu.ru](mailto:riznich@biophys.msu.ru)



# План лекции

- *Микробные популяции как объект моделирования и управления.*
- *Непрерывная культура микроорганизмов. Модель Моно.*
- *Микроэволюционные процессы в микробных популяциях.*
- *Возрастные распределения.*
- *Двухвозрастная модель.*
- *Непрерывные возрастные распределения.*



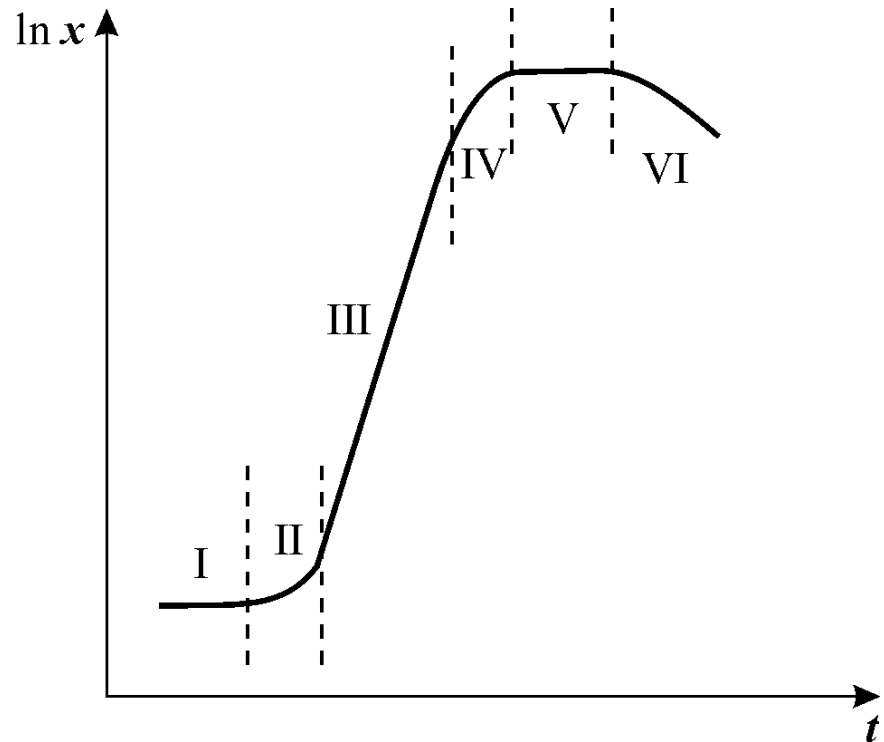
# Преимущества микробных культур

Микроорганизмы имеют высокое отношение поверхности к объему и поэтому высокие интенсивности обмена с окружающей средой. С этим связаны:

- высокие скорости размножения микроорганизмов,
- большой прирост биомассы,
- высокая скорость роста микробных популяций
- высокая скорость микроэволюционных процессов в микробных сообществах.

# Кривая роста микробной культуры при периодическом культивировании

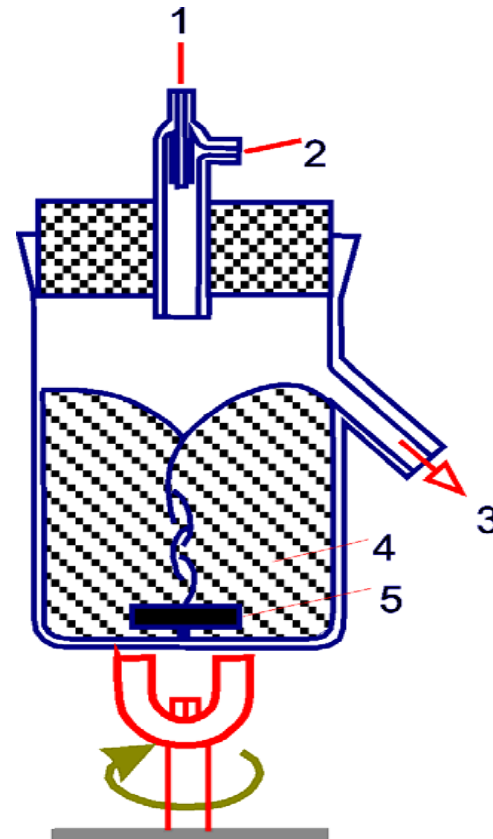
- I – лаг-фаза;
- II – фаза ускорения роста;
- III – фаза экспоненциального роста;
- IV – фаза замедления роста;
- V – фаза стационарная;
- VI – фаза отмирания культуры



# Установка непрерывного культивирования

- 1 – регулятор
- 2 – поступление субстрата,
- 3 – отток (вымывание) смеси субстрата и биомассы,
- 4 – культура внутри культиватора,
- 5 – мешалка

$$\frac{dx}{dt} = x(\mu - v)$$





# Модель Моно (J. Monod “Recherches sur la croissance des cultures bactériennes”, 1942)

## Формула Моно

$$\frac{dx}{dt} = \frac{\mu_m S}{K_s + S} x$$

$\mu_m$  - максимальная скорость роста микроорганизмов при данных условиях;  
 $K_s$  - константа, численно равная концентрации субстрата, при которой скорость роста культуры равна половине максимальной

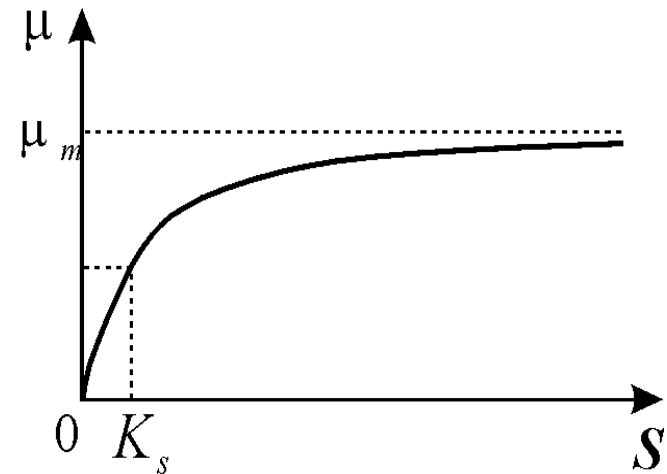


График зависимости скорости роста от концентрации субстрата в соответствии с формулой Моно

# Модель Моно (Исследование роста культуры бактерий)

$$\frac{dx}{dt} = \mu(S)x - Dx,$$

$$\frac{dS}{dt} = DS_0 - \alpha \mu(S)x - DS,$$

$$\mu(S) = \frac{\mu_m S}{K_m + S}$$

$S$  – концентрация субстрата;  $x$  - концентрация клеток в культиваторе

$S_0$  – концентрация субстрата, поступившего в культиватор

$D$  – скорость потока (разбавления) культуры

$\alpha^{-1}$  – экономический коэффициент, показывающий,

какая часть поглощенного субстрата идет на приращение биомассы.

# Безразмерные уравнения Моно

$$x' = \frac{\alpha x}{K_S}, \quad y' = \frac{S}{K_S}, \quad y_0 = \frac{S_0}{K_S};$$

$$t' = t\mu_m, \quad D' = \frac{D}{\mu_m}$$

$$\frac{dx}{dt} = \mu(y)x - Dx,$$

$$\frac{dy}{dt} = -\mu(y)x + D(y_0 - y)$$

$$\mu(y) = \frac{y}{1 + y}$$

# Стационарные решения системы Моно (хеMOSTAT)

Режим вымывания

$$\bar{X}_1 = 0, \bar{Y}_1 = y_0;$$

Рабочий режим

$$\bar{X}_2 = y_0 - \frac{D}{1-D}, \bar{Y}_2 = \frac{D}{1-D}$$

# Скорость вымывания

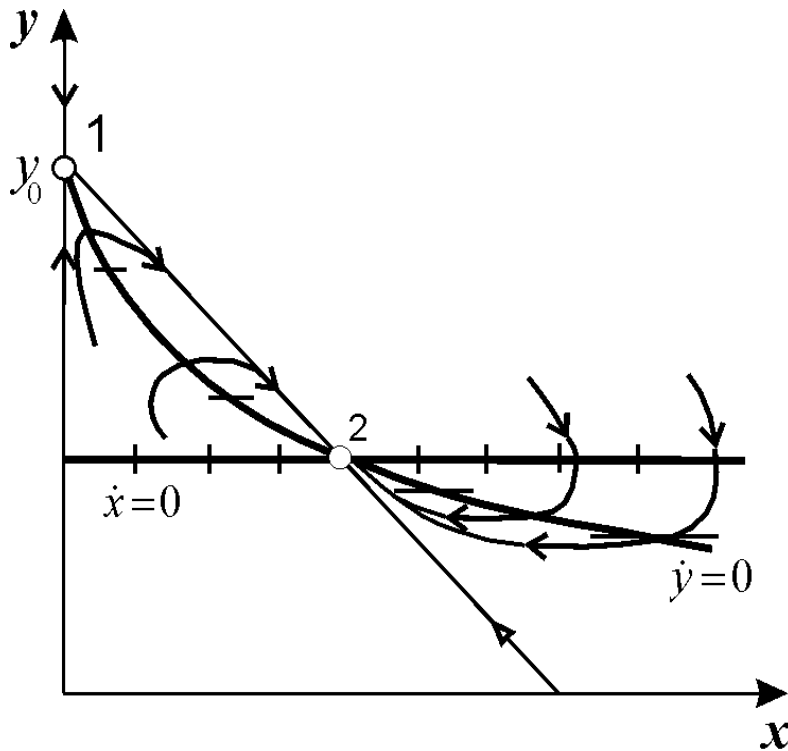
ненулевое стационарное значение биомассы имеет смысл только в случае, когда безразмерная скорость протока  $D$  меньше определенной величины

$$D_0 = \frac{\mu_m y_0}{K_s + y_0}$$

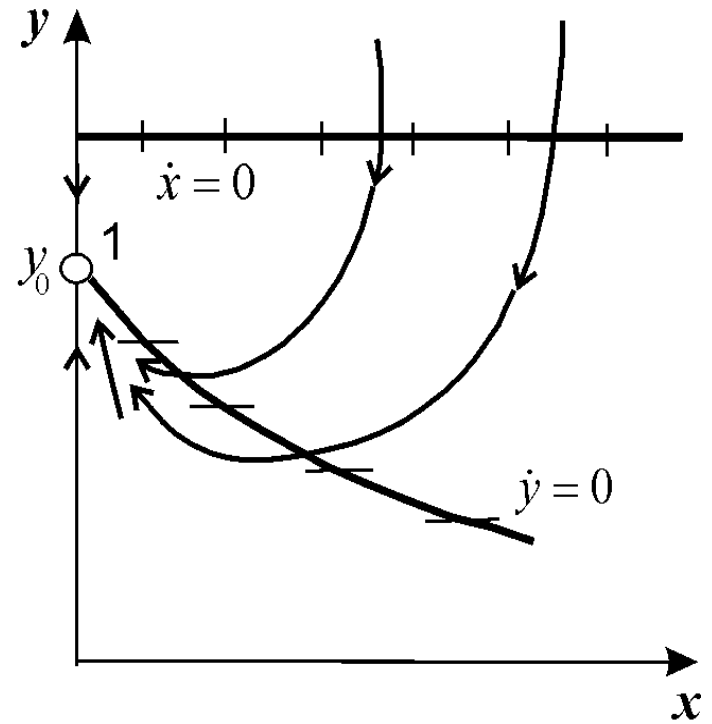
Граничное значение скорости протока называется скоростью вымывания. В безразмерном виде его величина равна:

$$D \leq \frac{y_0}{1 + y_0} = D_0$$

# Фазовые портреты модели Моно



*a*



*б*

*a* – стационарный режим работы, *б* – режим вымывания.

# Ингибирующее действие субстрата и продукта

при больших концентрациях субстрат может оказывать ингибирующее действие,

$$\mu (S) = \frac{\mu_m S}{K_m + S + AS^2}$$

Формула Моно-Иерусалимского.

$$\mu (S) = \frac{\mu_m S}{(K_m + S) + (K_P + P)}$$



# Двухвозрастная культура (Степанова, 1985)

**Наталья Вячеславовна  
Степанова (1931-1993)**  
Русский советский  
физик, биофизик.  
Модели микробиологии и  
иммунологии

$$\frac{dN_1}{dt} = \frac{2}{T_2} N_2 - \frac{1}{T_1} N_1 - DN_1,$$

$$\frac{dN_2}{dt} = \frac{1}{T_1} N_1 - \frac{1}{T_2} N_2 - DN_2$$

$N_1$  – «молодые» клетки, не способные к делению

$N_2$  – «старые» клетки, способные к делению

Скорость деления

$$T_2^{-1} = \omega = \omega_0 \left[ 1 + \left( \frac{I}{k_1} \right)^n \right]^{-1}$$

$$I = F(N_2)$$

$I$  – концентрация  
ингибирующего  
метаболита  
 $k_1$  – константа  
ингибирования





# Система в безразмерных переменных

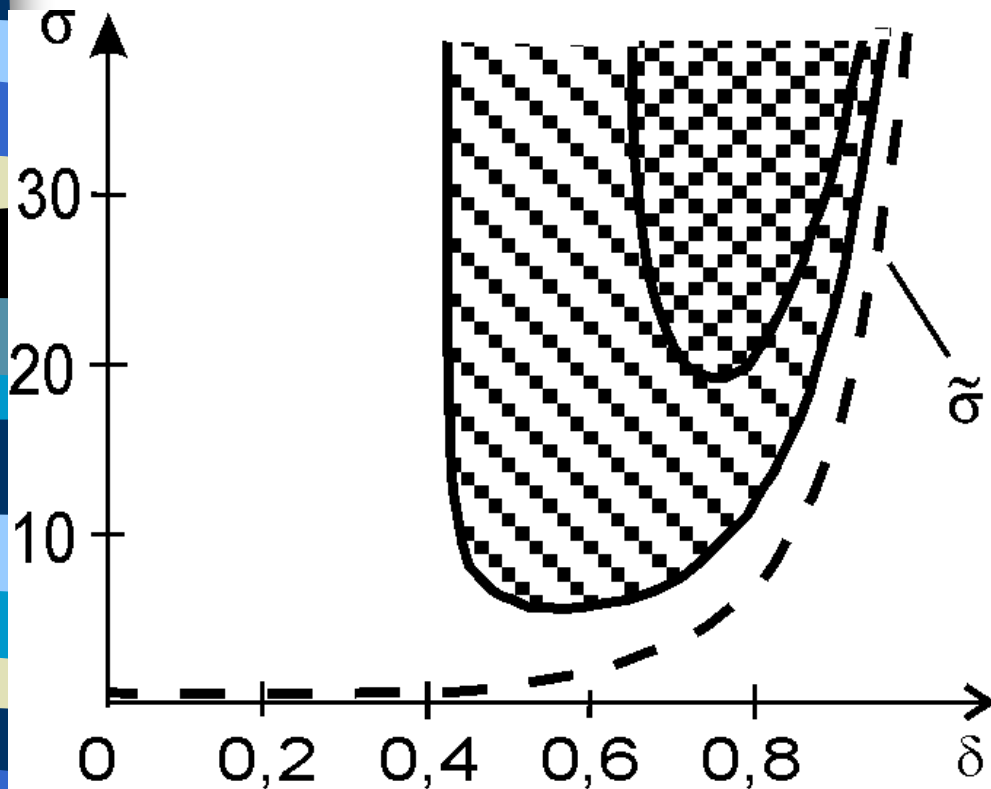
$$x = \frac{N_1}{N_0}, \quad y = \frac{N_2}{N_0}, \quad t' = \frac{t}{T_1}, \quad \sigma = \omega_0 T_1, \quad \delta = DT_1$$

$$\frac{dx}{dt} = -\frac{2\sigma y}{1 + y^n} - (\delta + 1)x,$$

$$\frac{dy}{dt} = x - \delta y - \frac{\sigma y}{1 + y^n}$$

$n$  – порядок  
ингибирования

Параметрические области неустойчивости стационарного ненулевого решения при  $n=2$  (двойная штриховка) и  $n=3$  (простая штриховка)

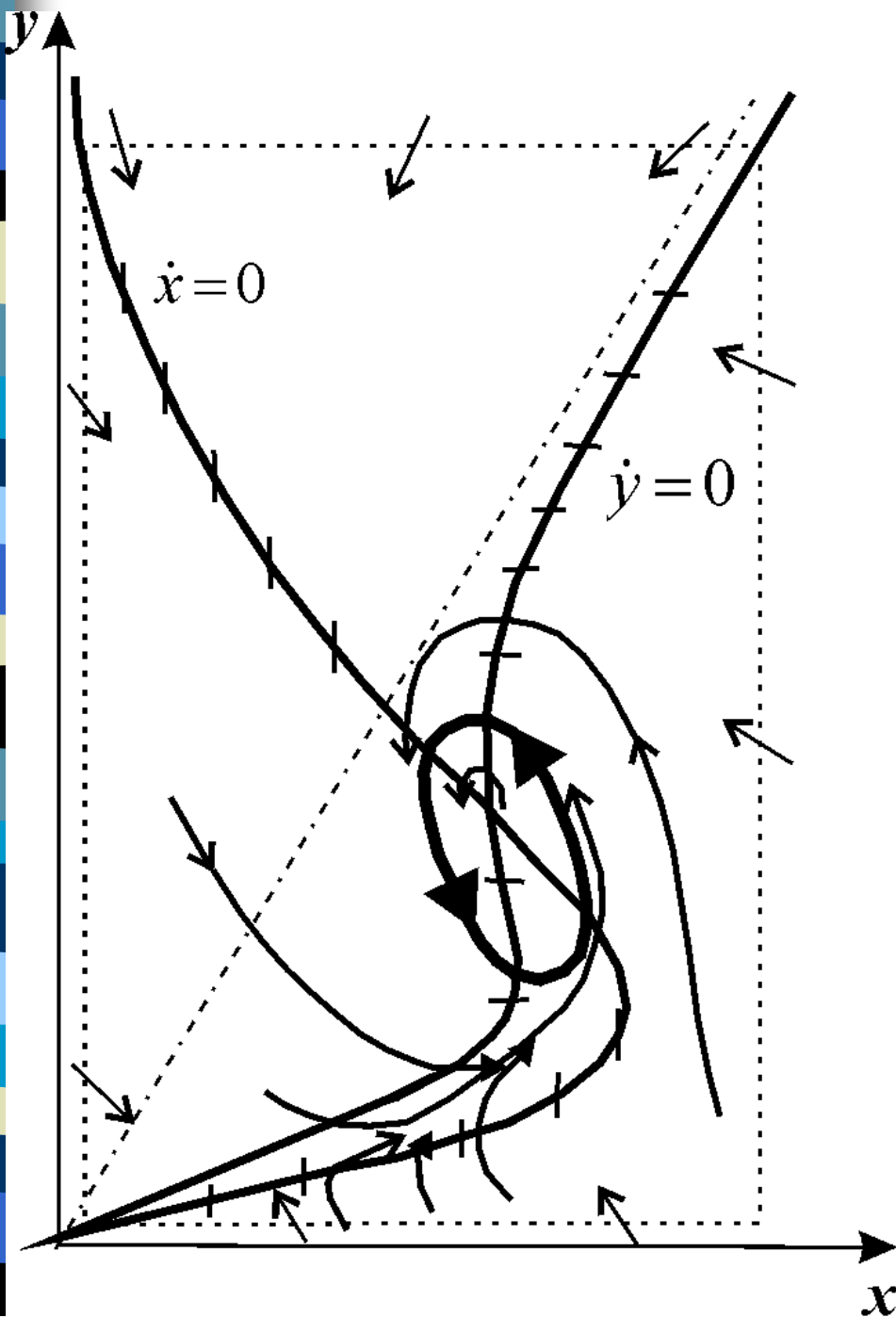


$$\frac{dx}{dt} = -\frac{2\sigma y}{1+y^n} - (\delta + 1)x,$$

$$\frac{dy}{dt} = x - \delta y - \frac{\sigma y}{1+y^n}$$

$$\bar{x} = 2\sigma\bar{y} \frac{1}{1-\delta},$$

$$\bar{y} = \frac{(1-\delta)\sigma}{(1+\delta)\sigma} - 1$$



Фазовый портрет системы в области неустойчивости ненулевого стационарного решения. Жирная линия – предельный цикл

